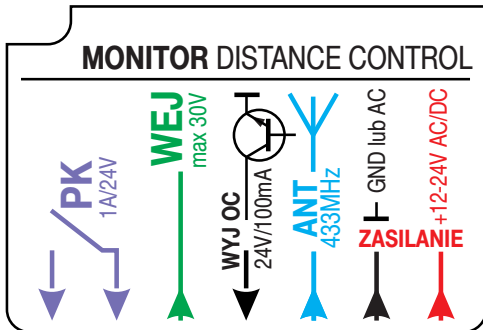


Przycisk naciśnięty	Buzer sterownika	Rejestrowanie, usuwanie, wiązanie przycisków pilota z WEJściem sterownika
Raz krótko	Jeden sygnał buzera - Rejestracja pilota w kanale nr1	Rejestrowanie przycisku pilota w kanale nr1 (przełącznikowym) sterownika - krótko nacisnąć i zwolnić wybrany przycisk pilota, buzer sterownika oraz buzer i niebieska dioda LED pilota krótkim sygnałem potwierdzi rejestrację. Można rejestrować kolejny przycisk pilota.
Drugi raz krótko	Podwójny sygnał buzera - Rejestracja pilota w kanale nr2	Rejestrowanie pilota w kanale nr2 (tranzystorowym) sterownika - krótko nacisnąć i zwolnić wybrany przycisk pilota, buzer sterownika oraz buzer i niebieska dioda LED pilota krótkim sygnałem potwierdzi rejestrację. Można rejestrować kolejny przycisk pilota.
Trzeci raz krótko	Potrójny sygnał buzera - Usuwanie pilota	Usuwanie istniejącego pilota w sterowniku - krótko nacisnąć i zwolnić zarejestrowany przycisk pilota, zarejestrowanego w sterowniku, buzer sterownika oraz buzer i niebieska dioda LED pilota krótkim sygnałem potwierdzi usunięcie pilota.
Czwarty raz krótko	Poczwórny sygnał - wiązanie WEJ z przyciskiem	Powiązanie przycisku pilota z WEJ ściem sterownika - trzykrotnie szybko nacisnąć przycisk pilota który ma zostać powiązany z WEJ ściem sterownika. Powiązanie potwierdzone jest sygnałem buzera sterownika. Sterownik czeka 5s na powiązanie kolejnego przycisku innego pilota.



Przycisk sterownika zwolniony po:	Funkcja	Opis konfiguracji sterownika przyciskiem i buzerm sterownika
Jeden krótki sygnał buzera sterownika, potem dwa sygnały	Tryb pracy kanału przełącznikowego	Naciśnięcie przycisku po pierwszym (krótkim) sygnale buzera sterownika wybiera tryb bistabilny, a po drugim (długim) sterownik oczekuje na wprowadzenie czasu trybu monostabilnego (0001-9999s).
Dwa krótkie sygnały buzera sterownika, potem dwa sygnały,	Tryb pracy wyjścia - tranzystorowego	Naciśnięcie przycisku po pierwszym (krótkim) sygnale buzera sterownika wybiera tryb bistabilny kanału, a po drugim (długim) sygnale buzera sterownika sterownik oczekuje na wprowadzenie przyciskiem czasu trybu monostabilnego (0001-9999s).
Trzy krótkie sygnały buzera sterownika, potem dwa sygnały	Typ wyjścia- tranzystorowego	Naciśnięcie przycisku po pierwszym krótkim sygnale buzera sterownika wybiera tryb wyjścia NO (zwarcie do masy - gdy kanał jest załączony), a po drugim krótkim sygnale buzera sterownika wybiera tryb wyjścia NC (rozwarcie masy - gdy kanał jest załączony).
Cztery krótki sygnałów buzera, potem dwa sygnały	Buzer sterownika podczas pracy	Naciśnięcie przycisku po pierwszym sygnale buzera sterownika - Buzer sterownika WYŁĄCZONY podczas pracy sterownika, a po drugim sygnale buzera - Buzer sterownika podczas pracy WŁĄCZONY . Buzer sterownika podczas konfiguracji, rejestrowania, usuwania i wiązania przycisków pilota działa zawsze.
Pięć krótkich sygnałów buzera sterownika, potem jeden sygnał	Reset	Naciśnięcie przycisku po pierwszym sygnale buzera sterownika - RESET 1. Tryb wyjścia przełącznikowego - Mono 3s, 2. Tryb Wyjście WYJ - tranzystorowego - Mono 3s, 3. Tryb wyjścia - tranzystorowego NO, 4. Pamięć pilotów skasowana, 5. Buzer sterownika włączony.

4. WYPROWADZENIA



5. GWARANCJA

Szczegóły dotyczące gwarancji znajdują się na karcie gwarancyjnej, oraz na stronie www.proxima.pl w zakładce - do pobrania.

6. DANE TECHNICZNE

Lp	Nazwa	Wartość	Uwagi
1	Zasilanie	12- 24V DC/AC	
2	Pobór prądu	max 200 mA	przełącznik włączony
3	Wyjście PK	24V -1A	przełącznik NO/NC
4	Wyjście WYJ	100mA/24V	tranzystor OC
5	WEJście	0 - 30Vmax	3mA
6	Częstotliwość	pasmo 434MHz	modulacja F



PROXIMA
87-100 Toruń
ul. Polna 23A, tel. 56 660 2000 www.proxima.pl

Zestaw MONITOR DISTANCE CONTROL - nawet 1km

Radiowy PILOT dużego zasięgu steruje dwoma kanałami sterownika i dodatkowo zawiera odbiornik radiowy stale monitorujący wejście WEJ sterownika. Odbiornik radiowy pilota jest ciągle włączony, a nie tylko kilka sekund po wysłaniu rozkazu, jak we wszystkich pilotach z dwustronną komunikacją. Dotarcie rozkazu pilota do sterownika potwierdzone jest buzerm i diodą LED pilota. Użytkownik może też PILOTEM sprawdzić stan WEJścia i stan kanałów.



- ✘ Zestaw **MONITOR DISTANCE CONTROL** to dużego zasięgu, z dwustronną komunikacją radiową system, służący przede wszystkim do monitorowania PILOTEM stanu wejścia **WEJ** sterownika radiowego. Zmiana na wejściu **WEJ** sterownika sygnalizowana jest diodą LED i buzerm PILOTA, dodatkowo PILOTEM można standardowo sterować kanałami sterownika,
- ✘ Sterownik posiada **dwa** kanały wyjściowe: przełącznikowy i tranzystorowy, oraz **jedno** wejście sygnału **WEJ**, zasilanie 200mA/12/24V. Może rejestrować 700 pilotów,
- ✘ **WEJ**ście sterownika może analizować czujnik zamknięcia bramy: - po zamknięciu bramy zamykający bramę otrzymuje rzeczywiste potwierdzenie pilotem że brama się zamknęła, - otwarcie i zamknięcie bramy może być sygnalizowane przez piloty pozostałych użytkowników, - użytkownicy mogą sprawdzić pilotem czy brama jest zamknięta, czy niezamknięta,
- ✘ **WEJ**ście sterownika może analizować przycisk dzwonkowy przy bramie lub furtce: - gość naciska przycisk dzwonkowy, a właściciel powiadomiony pilotem o wizycie, otwiera bramę / furtkę tym samym pilotem,
- ✘ Pilot jest zasilany dwiema bateriami AAA wystarczającymi na rok pracy z ciągle włączonym monitoringiem **WEJ**śd, z każdym przyciskiem można powiązać do czterech nie pozostających we wzajemnym zasięgu **WEJ**śd sterowników.
- ✘ Każdy kanał sterownika może pracować w trybie bistabilnym i monostabilnym z czasami 1-999s,
- ✘ Wystanie i dotarcie rozkazu wysłanego pilotem do sterownika potwierdzone jest buzerm pilota, a dioda LED pilota pokazuje aktualny stan kanału sterownika,
- ✘ Kanał tranzystorowy można konfigurować programowo jako NO lub NC,
- ✘ Można zapytać PILOTEM sterowniki o stan kanału i stan **WEJ**ścia,

1. DZIAŁANIE ZESTAWU MONITOR DC

1.1. STEROWANIE PILOTEM KANAŁEM ODBIORNIKA

Naciśnięcie i zwolnienie zarejestrowanego przycisku pilota włącza na określony czas (tryb monostabilny 1-9999s) lub zmienia na przeciwny (tryb bistabilny) kanał sterownika w którym ten przycisk jest zarejestrowany. Zmianie stanu kanału sterownika towarzyszy sygnał buzera sterownika.

STATUS KANAŁÓW Po naciśnięciu przycisku pilota, niebieska dioda LED pilota błyska krótko i wysyła rozkaz do sterownika, w chwilę potem pilot sygnałem buzera, i błyskiem diody LED pilota potwierdza odebranie rozkazu przez sterownik (dioda błyska na czerwono - kanał aktywny lub na zielono kanał nieaktywny). Jeżeli po wysłaniu rozkazu pilot nie otrzyma odpowiedzi od sterownika, to dioda LED pilota szybko miga czerwono-zielono.

Można skonfigurować przycisk pilota tak, że po naciśnięciu przycisku pilota będącego w zasięgu sterownika, buzer akustycznie jednym krótkim sygnałem tylko potwierdza odebranie rozkazu przez sterownik, lub też dodatkowo informuje o stanie kanału (krótki sygnał - kanał nieaktywny, długi sygnał - kanał aktywny). Sygnałowi buzera towarzyszy odpowiednio czerwony lub zielony błysk diody LED.

RAPORT KANAŁÓW - informację buzerm i diodą LED pilota, po dwukrotnym szybkim naciśnięciu przycisku pilota o stanie kanału sterownika w którym ten przycisk jest zarejestrowany. Po dwukrotnym szybkim naciśnięciu przycisku pilota, potwierdzony dwoma niebieskimi błyskami diody LED pilota, sterownik będący w zasięgu, zwraca (buzerm i diodą LED pilota) pilotowi stan kanału w którym jest zarejestrowany. BUZER pilota: krótki sygnał - kanał nieaktywny, długi sygnał - kanał aktywny, DIODA LED pilota: błyska na czerwono - kanał aktywny błyska na zielono - kanał nieaktywny.

1.2. SYGNAŁ MONITOR WYSYŁANY PRZEZ STEROWNIK DO PILOTA

Zmianie sygnału na wejściu **WEJ** sterownika towarzyszy transmisja radiowa wysyłana przez sterownik - sygnał MONITOR. Pilot czteroprzyciskowy może odbierać cztery sygnały MONITOR różnych sterowników, a pilot ośmioprzyciskowy może odbierać osiem sygnałów MONITOR różnych sterowników. Sygnały MONITOR wysyłane przez sterowniki odbierane przez pilota muszą być na etapie rejestracji sygnałów MONITOR przez pilota powiązane z przyciskami pilota, dzięki czemu możliwa jest konfiguracja sygnalizacji, jednoznaczna identyfikacja sterownika, włączenie /wyłączenie MONITORINGU, usuwanie powiązania przycisku z **WEJ**ściem sterownika oraz możliwość skasowania sygnalizacji sygnału MONITOR wybranego sterownika. Jeżeli powiązemy sygnał MONITOR wybranego sterownika z na przykład drugim przyciskiem pilota, to sygnał MONITOR z tego sterownika będzie sygnalizowany podwójnym sygnałem Diody LED, oraz sygnałem buzera. Korzystając z przycisku pilota, użytkownik może indywidualnie dla powiązanego z nim sterownika skonfigurować sygnalizację buzerm i diodą LED pilota po odebraniu SYGNAŁU MONITOR. Sterownik rozróżnia rozwarcie i zwarcie **WEJ**ścia z masą. Użytkownik indywidualnie dla **WEJ**ścia tego sterownika może:

- wybrać czy chce być informowany tylko o zwarcu, tylko o rozwarciu, czy też o zwarcu i rozwarciu **WEJ**ścia wybranego sterownika, - ustawić krótki, jednokrotny sygnał buзера (gong), lub ustawić długi, powtarzany co 3 sekundy przez 15s sygnał buзера (alarm),

STATUS MONITOR. Pilot DIODA LED i BUZEREM sygnalizuje odebranie sygnału MONITOR, bezpośrednio po jego wystaniu.

Sygnalizacja DIODĄ LED zależy od konfiguracji sygnalizacji sygnału MONITOR sterownika powiązanego z przyciskiem pilota.

Np. dla konfiguracji buзера ALARM i informacji Zwarcie i Rozwarcie **WEJ**ścia sterownika, po odebraniu sygnału MONITOR ZWARCIE buzer pilota będzie aktywny co trzy sekundy przez 15s, a dioda LED pilota będzie migiała na **czerwono** w grupach w której liczba błysków jest taka sama jak numer powiązanego przycisku pilota. Jeżeli pilot odbierze sygnał MONITOR ROZWARCIE to dioda LED będzie migiała na **zielono**.

Krótkie naciśnięcie i zwolnienie przycisku pilota powiązanego z tym **WEJ**ściem kończy sygnalizację buzerem i diodą LED, a użycie przycisku pilota niepowiązanego z tym wejściem kończy sygnalizację buzerem, dioda LED pilota sygnalizuje dalej.

RAPORT MONITOR - informacje buzerem i diodą LED pilota, o stanie **WEJ**ścia sterownika po trzykrotnym szybkim naciśnięciu przycisku pilota powiązanego z tym sterownikiem.

Po trzykrotnym szybkim naciśnięciu przycisku pilota, potwierdzanym trzykrotnym miganiem niebieskiej diody LED pilota, sterownik będący w zasięgu, zwraca pilotowi stan powiązanego z przyciskiem **WEJ**ścia.

BUZER pilota: krótki sygnał - Wejście **WEJ** rozwarte, długi sygnał - Wejście **WEJ** zwarte, DIODA LED pilota: błyska **zielono** - Wejście **WEJ** rozwarte, błyska na **czerwono** - Wejście **WEJ** zwarte. Miganie naprzemienne czerwono / zielono diody LED pilota oznacza brak odpowiedzi ze sterownika. Brak reakcji diody LED oznacza że ten przycisk pilota nie jest powiązany z żadnym **WEJ**ściem sterownika. RAPORT zwraca informację o stanie **WEJ**ścia również wtedy gdy MONITOROWANIE związane z tym przyciskiem jest wyłączone.

Jeżeli z przyciskiem pilota nie jest powiązane żadne **WEJ**ście sterownika, to trzykrotne szybkie naciśnięcie tego przycisku pilota nie wywołuje żadnej sygnalizacji BUZERA i DIODY LED pilota.

ZAŁĄCZANIE / WYŁĄCZANIE MONITOROWANIA WEJścia
Jeżeli nie zachodzi konieczność stałego monitorowania **WEJ**ścia sterownika powiązanego z przyciskiem pilota (otrzymywania informacji buzerem i diodą LED pilota o zmianie stanu **WEJ**ścia), można monitorowanie wyłączyć / włączyć.

Należy szybko dwukrotnie nacisnąć i zwolnić, a następnie nacisnąć i przytrzymać przycisk pilota powiązanego ze sterownikiem którego monitorowanie chcemy zakończyć, po 5s naciśnięcia przycisku pilota pojawi się błysek **zielonej** diody LED pilota oznaczający brak aktywny MONITORING. Zwolnienie przycisku podczas zapalanej **czerwonej** diody LED wyłącza MONITORING, zwolnienie przycisku podczas zapalanej **zielonej** diody LED wznawia MONITORING.

**KASOWANIE POWIĄZANIA WEJŚCIA STEROWNIKA Z PRZY-
CISKIEM PILOTA**. Aby usunąć powiązanie przycisku pilota z **WEJ**-
ściem sterownika należy szybko dwukrotnie nacisnąć i zwolnić, a następnie nacisnąć i przytrzymać przycisk pilota powiązanego ze sterownikiem którego powiązanie chcemy usunąć, a gdy po 5s naciśnięcia przycisku pilota pojawi się błysek **zielonej** lub **czerwonej** diody LED pilota, dalej trzymać naciśnięty przycisk pilota, po kolejnych 5s zapali się na 3s niebieska dioda LED pilota, w czasie świecenia niebieskiej diody zwolnić przycisk pilota, hymn kibica błyskany niebieską diodą LED i grany buzerem potwierdza usunięcie powiązania przycisku pilota z **WEJ**ściem sterownika.

RESET PILOTA. RESET pilota usuwa wszystkie powiązania przycisków pilota z **WEJ**ściem sterownika, monitorowane jest złączenie **WEJ**ścia z masą, buzer sygnalizuje MONITORING gongiem, załączenie i wyłączenie kanału potwierdzone jest krótkim sygnałem buзера.

Aby przeprowadzić RESET pilota należy przez 5 sekund równocześnie naciskać przyciski P1 i P2 - po 5s niebieska dioda LED zapali się na 3s, należy wówczas zwolnić oba przyciski, potwierdzeniem RESETu pilota jest hymn kibica grany buzerem pilota.

KONFIGURACJA PRZYCISKU PILOTA. Wyjąć baterie z pilota - nacisnąć i trzymać przycisk pilota którego zachowanie chcemy konfigurować - włożyć baterie do pilota - zwolnić przycisk pilota - po chwili niebieska dioda pilota błyska raz, po chwili błyska dwa razy ... po chwili błyska osiem razy.

Krótkie naciśnięcie i zwolnienie konfigurowanego przycisku po:

- **jednym mignięciem** diody LED - STATUS KANAŁU potwierdzany jest krótkim sygnałem buзера pilota,

- **dwoóm mignięciach** diody LED - STATUS KANAŁU potwierdzany jest krótkim (kanał nieaktywny) lub długim (kanał aktywny) sygnałem buзера,

- **trzech mignięciach** diody LED - STATUS KANAŁU nie jest potwierdzany buzerem - aktywna jest tylko dioda LED pilota,

- **czterech mignięciach** - STATUS MONITOR, aktywność **WEJ**ścia sterownika sygnalizowane jest pojedynczym krótkim sygnałem buзера - GONG,

- **pięciu mignięciach** - STATUS MONITOR, aktywność **WEJ**ścia sterownika sygnalizowane jest krótkim sygnałami buзера powtarzanymi przez 15s - ALARM,

- **sześciu mignięciach** - STATUS MONITOR, sygnalizowana jest aktywność **WEJ**ścia polegająca na zwarcu **WEJ**ścia z masą,

- **siedmiu mignięciach** - STATUS MONITOR, sygnalizowana jest aktywność **WEJ**ścia polegająca na rozwarciu **WEJ**ścia z masą,

- **ośmiu mignięciach** - STATUS MONITOR, sygnalizowana jest aktywność **WEJ**ścia polegająca na zwarcu i rozwarciu **WEJ**ścia z masą,

2. KONFIGUROWANIA STEROWNIKA

W sterowniku można ustawiać **Tryb** kanałów PK i WYJ OC - czy mają być bistabilne czy monostabilne, a jeżeli monostabilne to jak długo mają pozostać załączone (1-9999s), **Typ** wyjścia- tranzystorowego NO czy NC - WYJ OC, oraz czy buzer sterownika podczas jego normalnej pracy ma potwierdzać zmianę stanu wyjść kanałów sterownika i zmianę na **WEJ**ściu sterownika.

Typ NO oznacza że wyjście **WYJ OC** jest zwarte do masy - gdy kanał jest załączony, a typ oznacza NC wyjście **WYJ OC** jest rozwarte - gdy kanał jest załączony.

2.1. INFORMACJE CZTEROCYFROWE DIODĄ LED

Informację stanowią odpowiednio cztery grupy błysnień diody LED pilota , rozdzielone krótką przerwą. Należy liczyć błyski w każdej grupie. Liczba błysków w pierwszej grupie to pierwsza cyfra - tysiące, liczba błysków w drugiej grupie to druga cyfra - setki, liczba błysków w trzeciej grupie to trzecia cyfra - dziesiątki, a liczba błysków w grupie czwartej to czwarta cyfra - jednostki. Zero sygnalizowane jest pojedynczym przedłużonym sygnałem. **Np:** dwa krótkie, długi, pięć krótkich i dwa krótkie sygnały oznaczają liczbę 2052.

2.2. WPROWADZANIE LICZBY CZTEROCYFROWEJ

Przykład: wprowadzenie liczby **czterocyfrowej** 3025.

Nacisnąć krótko trzy razy przycisk na sterowniku (pierwsza cyfra 3). Poczekać, aż pojawi się krótki sygnał buзера sterownika potwierdzając zakończenie wprowadzania pierwszej cyfry - 3.

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, aż pojawi się krótki sygnał buзера sterownika, a następnie zwolnić przycisk. Została wprowadzona druga cyfra liczby - 0.

Nacisnąć krótko dwa razy przycisk na sterowniku (trzecia cyfra 2). Poczekać, aż pojawi się krótki sygnał buзера sterownika potwierdzając zakończenie wprowadzania trzeciej cyfry - 2.

Nacisnąć krótko pięć razy przycisk na sterowniku. Została wprowadzona czwarta cyfra 5.

2.3. KONFIGUROWANIE STEROWNIKA W stanie normalnej pracy, nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku. Najpierw usłyszymy **krótki sygnał** buзера, potem **dwa, trzy, cztery sygnały** buзера.

2.3.1. TRYB PRACY KANAŁU PRZEKAŹNIKOWEGO

W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk sterownika, a gdy usłyszymy **pojedynczy krótki** sygnał buзера, zwolnić przycisk. Dalej sterownik generuje buzerem jeden krótki i jeden długi sygnał. Naciśnięcie przycisku po:

- **pierwszym (krótkim)** sygnale buзера wybiera tryb bistabilny,

- **drugim (długim)** sygnale buзера sterownik oczekuje na wprowadzenia czterech cyfr - czterocyfrowego czasu monostabilnego (0001-9999s), punkt 2.2. (wprowadzenie liczby czterocyfrowej).

Jeżeli wprowadzony został czas monostabilny to sterownik podaje ten czas - informacja czterocyfrowa, punkt 2.1., potem buzer gra hymn kibica i sterownik przechodzi do normalnej pracy.

2.3.2. TRYB PRACY WYJŚCIA TRANZYSTOROWEGO

W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk sterownika, a gdy usłyszymy **dwa krótkie** sygnały buзера, zwolnić przycisk. Dalej sterownik generuje jeden krótki i jeden długi sygnał buzerem. Naciśnięcie przycisku sterownika po:

- **pierwszym (krótkim)** sygnale buзера wybiera tryb bistabilny,

- **drugim (długim)** sygnale buзера sterownik oczekuje na wprowadzenia czterech cyfr - czterocyfrowego czasu monostabilnego (0001-9999s), punkt 2.2. (wprowadzenie liczby czterocyfrowej).

Jeżeli wprowadzony został czas monostabilny to sterownik podaje ten czas - informacja czterocyfrowa, punkt 2.1., potem buzer gra hymn kibica i sterownik przechodzi do normalnej pracy.

2.3.3. TYP WYJŚCIA TRANZYSTOROWEGO

W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk, a gdy usłyszymy **trzy krótkie** sygnały buзера, zwolnić przycisk. Dalej sterownik generuje dwa krótkie sygnały buzerem.

Naciśnięcie przycisku po **pierwszym krótkim** sygnale buзера wybiera typ wyjścia typu NO (wyjście **WYJ OC** jest zwarte do masy - gdy kanał jest załączony), a po **drugim krótkim** sygnale buзера wybiera typ wyjścia typu NC (wyjście **WYJ OC** jest rozwarte - gdy kanał jest załączony). Po-
tem buzer gra hymn kibica i sterownik przechodzi do normalnej pracy.

2.3.4. WŁĄCZANIE /WYŁĄCZANIE BUZERA STEROWNIKA

W stanie normalnej pracy sterownika buzer sygnalizuje pracę prze-
kaźników i zmiany sygnałów na **WEJ**ściu. Można wyłączyć / włączyć sygnalizację buzerem sterownika.

W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk sterownika, a gdy usłyszymy **cztery krótkie** sygnały buзера, zwolnić przycisk. Dalej sterownik generuje dwa krótkie sygnały buzerem.

Naciśnięcie przycisku po **pierwszym** sygnale buзера sterownika - Buzer sterownika **WYŁĄCZONY** podczas pracy sterownika, a po **drugim** sygnale buзера - Buzer sterownika podczas pracy **WŁĄCZONY**. Buzer sterownika podczas konfiguracji, rejestrowania, usuwania i wiązania przycisków pilota działa zawsze.

2.3.5. RESET STEROWNIKA

W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk sterownika, a gdy usłyszymy **cztery krótkie** sygnały buзера, zwolnić przycisk. Dalej sterownik generuje jeden krótki sygnał buzerem.

Naciśnięcie przycisku po **pierwszym** sygnale buзера sterownika oznacza RESET sterownika. RESET: **1. Tryb wyjścia przełącznikowego** - Mono 3s, **2. Tryb Wyjście WYJ** - tranzystorowego - Mono 3s - **3. Typ**

wyjścia- tranzystorowego NO, **4.** Pamięć pilotów skasowana. **5.** Buzer sterownika włączony.

3. REJESTRACJA PRZYCISKÓW PILOTA W STEROWNIKU I WIĄZANIE WEJŚCIA STEROWNIKA Z PRZYCISKIEM PILOTA

Przycisk pilota może być zarejestrowany w dowolnej liczbie sterowników MONITOR DISTANCE CONTROL nie pozostających we wzajemnym zasięgu.

Jeżeli jednak obiekt posiada kilka / kilkanaście sterowników MONITOR DISTANCE CONTROL pozostających we wzajemnym zasięgu, przycisk pilota **może być zarejestrowany w jednym i tylko jednym kanale jednego sterownika**.

3.1.REJESTRACJA PRZYCISKÓW PILOTÓW W KANAŁE PRZEKAŹNIKOWYM W stanie normalnej pracy **krótko nacisnąć** przycisk na sterowniku. Potwierdzeniem jest **jeden krótki** sygnał buзера sterownika. Od tego momentu sterownik czeka 5s na rejestrację przycisku pilota w kanale przełącznikowym. W ciągu 5s nacisnąć przycisk pilota. Pojedynczy sygnał buзера sterownika i krótki sygnał niebieskiej diody LED wraz z sygnałem buзера rejestrowanego pilota potwierdza rejestrację przycisku pilota.

Zarejestrowany przycisk pilota przedłuża czas czekania na rejestrację następnego przycisku o 5s. Potem sterownik buzerem gra hymn kibica, buzerem podaje liczbę zarejestrowanych pilotów (pk2.1) i przechodzi do normalnej pracy.

3.2.REJESTRACJA PRZYCISKÓW PILOTÓW W KANAŁE TRANZYSTOROWYM. W stanie normalnej pracy **krótko nacisnąć** przycisk na sterowniku. Potwierdzeniem jest **jeden krótki** sygnał buзера sterownika, drugie **krótkie** naciśnięcie przycisku potwierdza jest dwoma sygnałami buзера sterownika. Od tego momentu sterownik czeka 5s na rejestrację pilota w kanale tranzystorowym. W ciągu 5s nacisnąć przycisk pilota. Pojedynczy sygnał buзера sterownika i krótki sygnał niebieskiej diody LED wraz z sygnałem buзера rejestrowanego pilota potwierdza rejestrację przycisku pilota.

Zarejestrowany przycisk pilota przedłuża czas czekania na rejestrację następnego przycisku o 5s. Potem sterownik buzerem gra hymn kibica, buzerem podaje liczbę zarejestrowanych pilotów (pk2.1) i przechodzi do normalnej pracy.

3.3.KASOWANIE DOSTĘPNYCH PILOTÓW. W stanie normalnej pracy **krótko nacisnąć** przycisk sterownika. Potwierdzeniem jest **jeden krótki** sygnał buзера. Ponowne **krótkie** naciśnięcie przycisku potwierdza jest **dwoma sygnałami buзера**. Trzecie **krótkie** naciśnięcie przycisku potwierdza jest **trzema sygnałami buзера** i od tego momentu sterownik czeka 5s na naciśnięcie zarejestrowanego przycisku pilota który ma zostać usunięty. Kasowanie potwierdzone jest sygnałem buзера. Po skasowaniu pilota sterownik czeka 5s na skasowanie kolejnego pilota, gra hymn kibica, podaje buzerem liczbę zarejestrowanych pilotów (pk2.1) i przechodzi do normalnej pracy.

3.4.Wiązanie WEJŚCIA sterownika z przyciskiem pilota

Każdy przycisk pilota może być powiązany z najwyższą czterema **WEJ**ściami sterowników nie pozostających we wzajemnym zasięgu. W stanie normalnej pracy **krótko nacisnąć** przycisk na sterowniku. Potwierdzeniem jest **jeden krótki** sygnał buзера. Drugie **krótkie** naciśnięcie przycisku potwierdza jest **dwoma sygnałami buзера**. czwarte naciśnięcie przycisku potwierdza jest **czterema sygnałami buзера** i od tego momentu sterownik czeka 5s na trzykrotne szybkie naciśnięcie przycisku pilota który ma zostać powiązany z tym przyciskiem pilota. Powiązanie przycisku pilota z **WEJ**ściem sterownika potwierdza jest sygnałem buзера sterownika oraz buzerem i diodą LED pilota - dioda LED pilota liczbą błysków podaje liczbę już powiązanych z przyciskiem pilota **WEJ**śc. Następnie sterownik czeka 5s na powiązanie kolejnego przycisku innego pilota, gra hymn kibica i przechodzi do normalnej pracy. W pilocie przyciski muszą być powiązane z różnymi **WEJ**-
ściami sterowników.